2001年5月30日

私儀 弁理士渡辺秀治、同長谷川洋、同青木修を代理人と定めて下記の権限を委任します。

1. 特許協力条約に基づく国際出願

「システム開発支援装置、システム開発支援方法、およびコンピュータ読み 取り可能な記録媒体」に関する一切の件

- 2. 上記出願及び指定国の指定を取下げる件
- 3. 上記出願についての国際予備審査の請求に関する一切の件並びに請求及び選択国の選択を取下げる件

あて名 東京都世田谷区北沢 3-5-1/8

名 称 株式会社 鷹山

代表者 高取 直

あて名 東京都世田谷区北沢3-5-18 株式会社鷹山内

氏 名 半間 謙太郎



# THIS PAGE BLANK (USPTO)

システム開発支援装置、システム開発支援方法、および コンピュータ読み取り可能な記録媒体

# 技術分野

5

20

本発明は、ハードウェア部分とソフトウェア部分とが混在するシステ 10 ムを開発する際に使用されるシステム開発支援装置、システム開発支援 方法およびコンピュータ読み取り可能な記録媒体に関するものである。

### 背景技術

例えば携帯電話機といった電子機器を開発する際には、その機能をハ 15 ードウェアとソフトウェアの両方を利用して実現することが多い。

第7図は、ハードウェア部分とソフトウェア部分とが混在する電子機 器内のシステム101の一例を示すプロック図である。

第7図に示すシステム101において、MPU (Micro Processing Unit) 111は、システム101のソフトウェア部分としてROM11 3、RAM114およびフラッシュROM115に記憶されたプログラムを実行する演算装置である。

また、DSP (Digital Signal Processor) 112は、特定の処理を ハードウェアとして実現した回路である。

さらに、ROM113は、プログラムやデータを予め記憶しているメ 25 モリである。RAM114は、プログラム実行時に、そのプログラムや データなどを一次的に記憶するメモリである。フラッシュROM115 は、不揮発性のメモリであって、製品出荷後にその内容を書き換え可能なメモリである。

さらに、レジスタ群 1 1 6 は、プログラム実行時に各種データを保持 する回路である。

5 さらに、ゲートアレイ117は、システム101のハードウェア部分 として実装される論理回路である。

さらに、周辺回路 1 1 8 は、例えば図示せぬ周辺装置の制御や他の装置とのデータの授受などを行う回路である。

このようなシステム101を有する電子機器では、周辺回路118に 10 より得られた情報やユーザの指令に応じた処理を、MPU111がプロ グラムに従って実行したり、ゲートアレイ117が実行したり、あるい は、両者が連携して実行したりする。

次に、このようなシステム101を開発する際の、従来のシステム開 15 発方法について説明する。第8図は、従来のシステム開発方法を説明す るフローチャートである。

まず、従来のシステム開発方法では、電子機器のシステム101に所望される機能、その機能のうちのハードウェアとして実現する部分およびソフトウェアとして実現する部分の指定、並びに、使用するCPUコア、ゲートアレイの種類などを含む基本仕様が、文章や図面として策定される(ステップS101)。このような基本仕様のうち、ハードウェアとして実現する部分およびソフトウェアとして実現する部分の指定、並びに、使用するCPUコア、ゲートアレイの種類などを決定するには様々な知識が必要であるため、それらの決定は、高度な知識を有する熟練者により行われることが多い。

次に、基本仕様のうちのソフトウェア部分に対応する論理仕様が、ソ

フトウェア開発者により、C言語などの高級言語でプログラムとして記述される(ステップS111)。そして、このプログラムがコンパイルされて、オプジェクトモジュールが生成される(ステップS112)。さらに、このオプジェクトモジュールに、必要に応じてライブラリ内のモジュールをリンクして、実行形式モジュールを生成する(ステップS113)。

5

10

一方、基本仕様のうちのハードウェア部分に対応する論理仕様が、ハードウェア開発者により、HDL(Hardware Description Language)などの言語でプログラムとして記述される(ステップS121)。そして、このプログラムがコンパイルされて(ステップS122)、RTL(Register Transfer Level)などの言語で回路仕様を記述したプログラムが生成され、この回路仕様を記述したプログラムから回路レイアウトが生成される(ステップS123)。

このように、ソフトウェア部分の論理仕様からシステム101のソフ 15 トウェア部分が生成され、ハードウェア部分の論理仕様からシステム1 01のハードウェア部分が生成される。

そして、予め基本仕様から生成された検証プログラムを使用して、このシステム101のソフトウェア部分とハードウェア部分の検証が実行される(ステップS114、ステップS124)。

20 ソフトウェア部分とハードウェア部分の検証結果のそれぞれが良好であるか否か、すなわち、仕様どおりに動作しているか否かが判断される (ステップS115、ステップS125)。

検証結果が良好ではない場合、その検証結果に応じて、ソフトウェアの論理設計の段階(ステップS111)やハードウェアの論理設計の段 25 階(ステップS121)に戻り、それぞれ、論理設計を修正したり、場合によっては基本設計を変更したりする。 そして、ソフトウェア部分およびハードウェア部分ともに良好な検証 結果が得られるまで、ソフトウェア開発者とハードウェア開発者とが、 試行錯誤を繰り返して、論理設計あるいは基本設計を修正していく。

この際、ソフトウェア開発者は、ソフトウェアに比べハードウェアに ついての知識をあまり持っておらず、反対に、ハードウェア開発者は、ハードウェアに比べソフトウェアについての知識をあまり持っていない ために、ソフトウェア開発者とハードウェア開発者との協調作業が難しく、この修正には、一般的に多くに時間が必要とされる。

そして、最終的に良好な検証結果が得られた後、得られたシステムの 10 論理に基づいて、システム101がICチップとして生成される (ステップS102)。

しかしながら、従来のシステム開発方法では、上述のように、ソフトウェア開発者とハードウェア開発者との協調作業が難しく、この設計の修正に多くの時間が必要とされるため、システムの完成までの時間が長くなってしまうという問題がある。

本発明は、上記の問題を解決するためになされたものであり、システムの完成までの時間の短縮を可能にするためのシステム開発支援装置、 20 システム開発支援方法およびコンピュータ読み取り可能な記録媒体を得ることを目的とする。

#### 発明の開示

25 本発明のシステム開発支援装置は、プログラムの各部をハードウェア 部分およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づ いて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分ける切り分け手段と、その切り分け手段により切り分けられたハードウェア部分のプログラムを記憶手段と、その記憶手段に記憶されたハードウェア部分のプログラムを回路仕様に変換する第1の変換手段と、その記憶手段に記憶されたソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する第2の変換手段とを備えている。

5

15

このシステム開発支援装置を利用すると、ハードウェア部分とソフト 10 ウェア部分とが混在するシステムの完成までの時間を短縮することがで きる。

さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記発明のシステム開発 支援装置に加え、切り分け手段が、切り分け情報に基づいて、単一の高 級言語で記述されているプログラムの機能ブロックごとに、ハードウェ アとして実装する部分であるか、ソフトウェアとして実装する部分であ るかを決定するようにしたものである。

このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、ハードウェアとして実装する部分と、ソフトウェアとして実装する部分とを適切に切り分20 けることができる。

さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開発支援装置に加え、システムの仕様に基づいて切り分け情報を生成する切り分け情報生成手段を備えている。

25 このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、システム開発者が 熟練者でなくても適切な切り分け情報を生成することができる。 さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開発支援装置に加え、切り分け情報生成手段が、システムにおいて実行形式モジュールが記憶されるメモリの容量、およびシステムにおいて回路仕様に基づく回路が実行されるゲートアレイのゲート数に基づいて、あるいは、メモリの容量およびゲート数とともに、システムにおいて使用されるCPUコアの種類、システムにおいて使用されるDSPの機能、使用可能なハードウェアマクロおよび使用可能なソフトウェアマクロの少なくとも1つに基づいて、切り分け情報を生成するようにしたものである。

5

10

このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、システムの仕様に おけるこれらのパラメータに基づいて切り分け情報を生成することで、 より適切な切り分け情報を生成することができる。

15 さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開発支援装置に加え、第1の変換手段により変換された回路仕様に基づく回路、および第2の変換手段により変換された実行形式モジュールの動作を検証する検証手段を備えている。

このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、論理仕様を記述された目標プログラムから生成されたシステムの論理全体が一括して検証され、ハードウェア部分およびソフトウェア部分のそれぞれの動作検証に加え、両者の協調に基づく動作についての検証をも行うことができる。

さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開 25 発支援装置に加え、検証手段による検証結果に応じて、切り分け情報を 変更する切り分け情報変更手段を備えている。 このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、システム開発者による切り分け情報の設定/変更の頻度が減少し、特に希少な熟練者の作業量を低減することができるとともに、システムの開発に要する時間をより短くすることができる。

5

さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開発支援装置に加え、切り分け情報変更手段が、検証手段による検証結果 に応じて、ハードウェア部分とソフトウェア部分との比率を変更するようにしたものである。

10 このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、システムのハードウェア条件(メモリ容量やゲート数など)を特に変更せずに、そのハードウェア条件に合致した回路が設計される。

さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開 15 発支援装置に加え、検証手段による検証結果に応じて、システムのハー ドウェア条件を変更する第1の条件変更手段を備え、第1の変換手段が、 システムのハードウェア条件に応じて、ハードウェア部分のプログラム を回路仕様に変換するようにしたものである。

このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、システム開発者に 20 よるハードウェア条件の変更頻度が減少し、特に希少な熟練者の作業量 を低減することができるとともに、システムの開発に要する時間をより 短くすることができる。

さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開 25 発支援装置に加え、第1の条件変更手段が、検証手段による検証結果に 応じて、ハードウェア部分とソフトウェア部分との間の信号の入出カタ イミングを変更するようにしたものである。

このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、ハードウェア部分とソフトウェア部分との間における信号伝達に起因する動作不良を回避することができる。

5

25

さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開発支援装置に加え、検証手段による検証結果に応じて、第2の変換手段がソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する際のコンパイル条件を変更する第2の条件変更手段を備えている。

- 10 このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、システム開発者によるソフトウェアのコンパイル条件の変更頻度が減少し、特に希少な熟練者の作業量を低減することができるとともに、システムの開発に要する時間をより短くすることができる。
- 15 さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開発支援装置に加え、第2の条件変更手段が、検証手段による検証結果に応じて、システムにおいて使用されるCPUコアの種類を変更するようにしたものである。
- このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、ソフトウェア部分 20 全体の動作速度を調節することができる。

さらに、本発明のシステム開発支援装置は、上記各発明のシステム開発支援装置に加え、所定の検証結果が得られるまで、あるいは、所定の反復回数だけ、切り分け情報、第1の変換手段がハードウェア部分のプログラムを回路仕様に変換する際のハードウェアの条件、および第2の変換手段がソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換

する際のコンパイル条件のうちの少なくとも1つを変更しつつ、切り分け手段、第1の変換手段、第2の変換手段および検証手段を繰り返し動作させる最適化手段を備えている。

このシステム開発支援装置を利用すると、さらに、システム開発者による切り分け情報の設定/変更の頻度が減少し、特に希少な熟練者の作業量を低減することができるとともに、システムの開発に要する時間をより短くすることができる。

5

20

25

本発明のシステム開発支援方法は、プログラムの各部をハードウェア 部分およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分け、そのハードウェア部分のプログラムおよびそのソフトウェア部分のプログラムを記憶手段に記憶させるステップと、その記憶手段に記憶された上記ハードウェア部分のプログラムを回路仕様に変換するステップと、その記憶手段に記憶された上記ソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換するステップとを備えている。

このシステム開発支援方法を利用すると、ハードウェア部分とソフト ウェア部分とが混在するシステムの完成までの時間を短縮することがで きる。

本発明のコンピュータ読み取り可能な記録媒体に記録されたシステム 開発支援プログラムは、プログラムの各部をハードウェア部分およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分け、そのハードウェア部分のプ

ログラムおよびそのソフトウェア部分のプログラムを記憶手段に記憶させる切り分け手段、記憶手段に記憶された上記ハードウェア部分のプログラムを回路仕様に変換する第1の変換手段、並びに、記憶手段に記憶された上記ソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する第2の変換手段としてコンピュータを機能させる。

このシステム開発支援プログラムを利用すると、ハードウェア部分と ソフトウェア部分とが混在するシステムの完成までの時間を短縮するこ とができる。

 本発明のコンピュータ読み取り可能な記録媒体に記録された切り分け プログラムは、プログラムの各部をハードウェア部分およびソフトウェ ア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理 仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分 とソフトウェア部分とに切り分け、そのハードウェア部分のプログラム およびそのソフトウェア部分のプログラムを記憶手段に記憶させる切り 分け手段としてコンピュータを機能させる。

この切り分けプログラムを利用すると、ハードウェア部分とソフトウェア部分とが混在するシステムの論理仕様を単一の高級言語で記述することが可能になり、システムの開発効率が向上する。

20

#### 図面の簡単な説明

第1図は、本発明の実施の形態1に係るシステム開発支援装置の構成を示すプロック図である。

25 第2図は、第1図に示すシステム開発支援装置の動作について説明するフローチャートである。

第3図は、実施の形態1のシステム開発支援装置を使用した場合のシステムの開発の手順について説明するフローチャートである。

第4図は、本発明の実施の形態2に係るシステム開発支援装置の構成 を示すプロック図である。

5 第5図は、本発明の実施の形態3に係るシステム開発支援装置の構成 を示すブロック図である。

第6図は、第5図に示すシステム開発支援装置の動作について説明するフローチャートである。

第7図は、ハードウェア部分とソフトウェア部分とが混在する電子機 10 器内のシステムの一例を示すプロック図である。

第8図は、従来のシステム開発方法を説明するフローチャートである。

発明を実施するための最良の形態

15 以下、本発明の実施の形態を図面に基づいて具体的に説明する。 実施の形態 1.

第1図は、本発明の実施の形態1に係るシステム開発支援装置の構成 を示すプロック図である。

第1図において、コンピュータ1は、システム開発支援プログラム2 1を実行してシステム開発支援装置として機能する装置である。また、 ディスプレイ2は、コンピュータ1の描画回路16からの信号に応じた 画像を表示する装置である。さらに、入力装置3は、キーボード、マウ スなどといった開発者により操作され、その操作に応じた信号をコンピ ュータ1に供給する装置である。

25 コンピュータ1において、CPU11は、図示せぬオペレーティング システム、システム開発支援プログラム21などのプログラムを実行す るものである。また、ROM12は、コンピュータ1の起動に必要なデータやプログラムなどを予め記憶したメモリであり、RAM13は、システム開発支援プログラム21などのプログラムの実行中に、そのプログラムやデータを一時的に記憶する記憶手段としてのメモリである。

さらに、ハードディスクドライブ(以下、HDDという)14は、システム開発支援プログラム21や、その他、図示せぬオペレーティングシステムなどを格納する記録媒体を有する装置である。なお、これらのプログラムを格納しておく記録媒体は、磁気記録媒体であるHDDに限定されるものではなく、可搬性のあるフレキシブルディスク、コンパクトディスクといった磁気ディスク、光ディスク、光磁気ディスクなどでもよい。

5

10

15

20

HDD14に格納されたシステム開発支援プログラム21は、切り分けプログラム31、コンパイラプログラム32、コンパイラプログラム33、リンカプログラム34および検証プログラム35を含むプログラムである。

この切り分けプログラム31は、プログラムの各部をハードウェア部分およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分け、そのハードウェア部分のプログラムおよびそのソフトウェア部分のプログラムをRAM13またはHDD14に記憶させる切り分け手段としてコンピュータ1を機能させるプログラムである。

このコンパイラプログラム32は、RAM13またはHDD14に記憶されたハードウェア部分の高級言語のプログラムを回路仕様に変換する第1の変換手段としてコンピュータ1を機能させるプログラムである。このコンパイラプログラム33およびリンカプログラム34は、RA

M13またはHDD14に記憶されたソフトウェア部分の高級言語のプログラムを実行形式モジュールに変換する第2の変換手段としてコンピュータ1を機能させるプログラムである。

なお、このうちのコンパイラプログラム33は、RAM13またはHDD14に記憶されたソフトウェア部分のプログラムをオブジェクトモジュールに変換するためのプログラムであり、リンカプログラム34は、そのオブジェクトモジュールから実行形式モジュールを生成したり、あるいはそのオブジェクトモジュールおよび図示せぬライブラリや他のオブジェクトモジュールをリンクして、実行形式モジュールを生成したりするためのプログラムである。

5

10

15

この検証プログラム35は、システムの論理仕様に対応する検証仕様に基づいて生成され、コンパイラプログラム32により変換された回路 仕様に基づく回路およびコンパイラプログラム33およびリンカプログ ラム34により変換された実行形式モジュールの動作を検証する検証手 段としてコンピュータ1を機能させるためのプログラムである。

さらに、インターフェース15は、HDD14との間でデータの授受を行う回路である。

さらに、描画回路16は、供給されるデータに応じてディスプレイ2 に画像信号を供給して画像を表示させる回路である。

20 さらに、インターフェース17は、入力装置3からの信号を取得する回路である。

さらに、インターフェース18は、図示せぬ外部装置との間でデータ の授受を行う回路である。

25 次に、このシステム開発支援装置としてのコンピュータ1の動作について説明する。第2図は、第1図に示すシステム開発支援装置の動作に

ついて説明するフローチャートである。

10

15

まず、システム開発者により例えばC言語といった単一の高級言語で作成された、システムを記述したプログラムが、例えばHDD14やRAM13に用意される。

5 また、システム開発者により、プログラムの各部をハードウェア部分 およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報が例えばH DD14やRAM13に用意される(ステップS1)。

なお、切り分け情報には、例えば、所定の機能プロック(システムにおいて所定の機能を実現する1または複数のルーチンで構成される群)でとに、その部分をハードウェアとして実現するか、あるいはソフトウェアとして実現するかを指定する情報が含まれる。また、ハードウェアおよびソフトウェアのいずれでもよい場合には、その旨を指定するか、あるいは特に何も指定しないようにする。なお、この切り分け情報をHDD14などには記憶させずに、システム開発支援プログラム21の実行時に、パラメータとして与えるようにしてもよい。

そして、システム開発者の操作に応じて、またはシステム開発支援プログラム21の実行時に自動的に、CPU11は、システム開発支援プログラム21のうちの切り分けプログラム31を実行する。

CPU11は、切り分けプログラム31に従って、単一の高級言語で システムが記述されたプログラム(以下、目標プログラムという)を読 み込み(ステップS2)、切り分け情報を参照して、その目標プログラム の各部分を、ハードウェア部分およびソフトウェア部分のいずれかに振 り分ける(ステップS3)。

この際、例えば、その目標プログラムにおける各機能プロックが、ハ 25 ードウェア部分およびソフトウェア部分のいずれかに振り分けられる。 機能プロックごとに目標プログラムを切り分ける場合、例えば、処理速 度が要求される機能を実現する機能ブロックなどがハードウェア部分に 割り振られる。

例えば、目標プログラムを作成する前、すなわち基本仕様において、実現する各機能とその機能プロックの名前との関係を決めておき、その機能プロックの名前のルーチン内で、その機能プロックで実現する機能に関するプログラムを記述して目標プログラムを作成する。そして、切り分け情報には、その機能プロックごとに、その機能プロックの名前とハードウェア部分かソフトウェア部分かを指定する情報(以下、指定情報という)との組が設定される。これにより、CPU11は、切り分けプログラム31に従って、切り分け情報に設定されている機能プロックの名前と同一の名前のルーチンを発見すると、切り分け情報中のその機能プロックの名前についての指定情報に基づいて、その機能プロックのルーチンをハードウェア部分かソフトウェア部分かに振り分ける。

5

10

20

なお、ここでは、一例として、機能プロック単位で目標プログラムを 15 切り分ける例を示したが、目標プログラムを他の単位で切り分けてもよ いし、切り分ける方法についても他の方法でもよい。

CPU11は、切り分けプログラム31に従って、このように切り分けたハードウェア部分のプログラム(すなわち、ハードウェアとして実現される1または複数のルーチン)のファイル、およびソフトウェア部分のプログラム(すなわち、ソフトウェアとして実現される1または複数のルーチン)のファイルを、RAM13に記憶させたり、HDD14に格納させたりする。

次に、CPU11は、コンパイラプログラム32を実行する。CPU 11は、コンパイラプログラム32に従って、ハードウェア部分の高級 25 言語のプログラムを、RTLなどの回路仕様に対応した言語のプログラ ムにコンパイルする(ステップS4)。この回路仕様に対応した言語のプ ログラムは、一旦、RAM13またはHDD14に記憶される。

5

20

このハードウェア部分のコンパイルの際には、使用されるゲートアレイの種類、ゲート数の上限、ICチップ作成の際に使用するプロセスの種類、ICチップ量産時のテスト回路の種類(このテスト回路の種類によりICチップのピン配置が制限される)などのハードウェア条件がコンパイル条件として参照される。このハードウェア条件は、コンパイラプログラム32実行時にシステム開発者が入力するようにしてもよいし、予め、ファイルなどに記述しておくようにしてもよい。

また、この際、必要に応じて、各プログラム部分間の信号の授受の関 10 係の情報などの制約条件をファイルなどに別途記述しておくようにして もよい。その場合、CPU11は、コンパイラプログラム32に従って、 ハードウェア部分とソフトウェア部分との境界における信号の授受の関 係などの制約条件を満足する回路仕様のプログラムを生成する。

\*さらに、CPU11は、コンパイラプログラム33を実行する。CP U11は、コンパイラプログラム33に従って、ソフトウェア部分の高級言語のプログラムをオブジェクトモジュールにコンパイルする(ステップS5)。

このソフトウェア部分のコンパイルの際には、使用されるCPUコアの種類、最適化オプションなどのコンパイル条件が参照される。このコンパイル条件は、コンパイラプログラム33実行時にシステム開発者が入力するようにしてもよいし、予め、ファイルなどに記述しておくようにしてもよい。

この際、必要に応じて、各プログラム部分間の信号の授受の関係の情報などの制約条件をファイルなどに別途記述しておくようにしてもよい。 その場合、CPU11は、コンパイラプログラム33に従って、ハードウェア部分とソフトウェア部分との境界における信号の授受の関係など

の制約条件を満足するように、例えばソフトウェア部分のプログラムを 適宜修正して、オブジェクトモジュールを生成する。

その後、CPU11は、リンカプログラム34を実行する。CPU11は、リンカプログラム34に従って、目標プログラムのソフトウェア部分のオブジェクトモジュールと、図示せぬライブラリに登録されているモジュール、その他のオブジェクトモジュールをリンクして、実行形式モジュールを生成する(ステップS6)。

5

なお、ここでは、ハードウェア部分のプログラムをコンパイルした後 に、ソフトウェア部分のプログラムをコンパイルし、リンクしているが、

- 10 先に、ソフトウェア部分のプログラムをコンパイルし、リンクした後に、ハードウェア部分のプログラムをコンパイルするようにしてもよい。また、ハードウェア部分のプログラムのコンパイルと、ソフトウェア部分のプログラムのコンパイルおよびリンクとを並行して実行するようにしてもよい。
- このようにして、ハードウェア部分とソフトウェア部分とが混在したシステム全体の論理が生成される。この論理の検証のために、ハードウェア部分の回路仕様が具体化される。この際の具体化としては、例えば、ハードウェア部分の回路仕様に基づいてその回路をシミュレートするシミュレータプログラムや、論理の再構築が可能なゲートアレイなどで試作した回路が挙げられる。シミュレータプログラムを用いる場合には、CPU11がそのシミュレータプログラムに従って、RAM13やHDD14に記憶された回路仕様に基づいて、回路のシミュレーションを実行する。また、試作回路を用いる場合には、その回路をインターフェース18を介して接続する。
- 25 そして、CPU11は、検証プログラム35を実行する。CPU11 は、検証プログラム35に従って、ハードウェア部分とソフトウェア部

分とが混在して生成されたシステム全体の論理に対して、各種入力を行い、そのときの各部位における論理、すなわち信号の挙動、出力、結果などを取得し、その入力と挙動、出力、結果などとの関係が所定の条件を満たしているか否かを判断して、システム全体の論理を検証する(ステップS7)。

5

なお、検証プログラム35に従って、CPU11が、この検証の結果 をディスプレイ2に表示したり、図示せぬプリンタに印刷させたりする ようにしてもよい。

10 次に、実施の形態1のシステム開発支援装置を使用した場合のシステムの開発の手順について説明する。第3図は、実施の形態1のシステム開発支援装置を使用した場合のシステムの開発の手順について説明するフローチャートである。

実施の形態1のシステム開発支援装置を使用してシステム開発を行う 場合、第3図に示すように、まず、システム開発者により基本仕様が設計される(ステップS21)。この基本仕様としては、各種機能の仕様のみが決定される。すなわち、この基本仕様では、ハードウェアとして実現する部分およびソフトウェアとして実現する部分の指定、並びに、使用するCPUコア、ゲートアレイの種類などは、原則として決定されない。ただし、デフォルトとして、これらについて典型的なものを仮に定めておくようにしてもよい。

次に、システム開発者により、論理仕様が、その基本仕様から、単一 の高級言語で記述された目標プログラムとして設計される(ステップS 22)。

25 また、システム開発者による手操作で、あるいは、システムが搭載される電子機器のハードウェア(メモリ容量、ゲート数など)の条件など

に基づいて自動的に、その目標プログラムに対する、最初の切り分け情報が設定される (ステップS23)。

そして、システム開発支援プログラム21が実行されると、コンピュータ1が上述のように動作し、システム全体の論理が生成され、その論理についての検証結果が得られる(ステップS24)。

5

次に、この検証結果に基づいて、システム開発者は、検証結果が良好 か否かを判断する (ステップS 2 5)。そして、その検証結果が良好であ る場合には、設計されたそのシステムを具体化した I C チップの作成が 行われる (ステップS 2 6)。

10 一方、その検証結果が良好ではない場合には、システム開発者により、 切り分け情報が変更されたり、論理仕様が変更されたり、場合によって は基本仕様が変更されたりする。そして、良好な検証結果が得られるま で、上述と同様に処理を繰り返す。

以上のように、上記実施の形態1によれば、システム開発支援プログラム21に従って、コンピュータ1が、切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されている目標プログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分け、そのハードウェア部分のプログラムを回路仕様に変換するとともに、そのソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する。これにより、ハードウェア部分とソフトウェア部分とが混在するシステムの完成までの時間を短縮することができる。

すなわち、設計変更の際には、単一の言語で記述された目標プログラム、および切り分け情報を修正すればよいため、ハードウェア開発者と 25 ソフトウェア開発者との協調がほとんど必要なくなり、開発効率が向上 する。 また、高度な知識を有する熟練者が基本仕様に関わる割合を減らすことが可能であり、開発者の人材活用の効率も向上する。

さらに、上記実施の形態1によれば、切り分けプログラム31に従って、コンピュータ1が、切り分け情報に基づいて、目標プログラムの機能プロックごとに、ハードウェアとして実装する部分であるか、ソフトウェアとして実装する部分であるかを決定するようにしたので、ハードウェアとして実装する部分と、ソフトウェアとして実装する部分とを適切に切り分けることができる。すなわち、機能プロックごとに切り分けることで、例えば動作速度を要求される機能のルーチン群が一括してハードウェアとして実装され、逆に、ソフトウェアとして実現したほうが好ましい機能のルーチン群が一括してソフトウェアとして実装される。

さらに、上記実施の形態1によれば、検証プログラム35に従って、 コンピュータ1が、ハードウェア部分に対応する回路仕様に基づく回路、 およびソフトウェア部分に対応する実行形式モジュールの動作を検証す る。これにより、論理仕様を記述した目標プログラムから生成されたシ ステムの論理全体が一括して検証され、ハードウェア部分およびソフト ウェア部分のそれぞれの動作検証に加え、両者の協調に基づく動作につ 20 いての検証をも行うことができる。

# 実施の形態 2.

本発明の実施の形態2に係るシステム開発支援装置は、実施の形態1 に係るシステム開発支援装置のシステム開発支援プログラム21に、シ ステムの仕様に基づいて切り分け情報を生成する切り分け情報生成プロ グラム36を追加したものである。 第4図は、本発明の実施の形態2に係るシステム開発支援装置の構成を示すブロック図である。第4図において、システム開発支援プログラム21Aは、実施の形態1のシステム開発支援プログラム21に、システムの仕様に基づいて切り分け情報を生成する切り分け情報生成プログラム36を追加したものである。

この切り分け情報生成プログラム36は、システムの仕様に基づいて切り分け情報を生成する切り分け情報生成手段としてコンピュータ1Aを機能させるためのプログラムである。

なお、第4図におけるその他の構成要素については、実施の形態1に 10 おけるものと同様であるので、その説明を省略する。

次に、上記装置の動作について説明する。

5

この切り分け情報生成プログラム36は、最初の切り分け情報を生成する際、あるいは、切り分け情報を変更する際に、CPU11により実15 行される。

その場合、CPU11は、切り分け情報生成プログラム36に従って、 予め定められているシステムの仕様に基づいて切り分け情報を生成する。 例えば、CPU11は、切り分け情報生成プログラム36に従って、 システムが実現されるICのチップサイズ、システムにおいて実行形式 20 モジュールが記憶されるメモリ(ROM113やフラッシュROM11 5)の容量、システムにおいて回路仕様に基づく回路が実行されるゲートアレイ117のゲート数などのシステムの仕様に基づいて切り分け情報を生成する。

あるいは、例えば、CPU11は、切り分け情報生成プログラム36 25 に従って、そのチップサイズ、メモリの容量およびゲート数、並びに、 システムにおいて使用されるCPUコアの種類、システムにおいて使用 されるDSPの機能、使用可能なハードウェアマクロおよび使用可能なソフトウェアマクロの少なくとも1つに基づいて、切り分け情報を生成する。

すなわち、切り分け情報生成プログラム36には、上述のシステムの 仕様のパラメータ(チップサイズなど)の値と、目標プログラムの所定 の部分あるいは機能プロックについての実現方式 (ハードウェアまたは ソフトウェア) との関係の知識が予め内蔵され、その知識に基づいて、 システムの仕様から切り分け情報が生成される。

5

なお、その他の動作については実施の形態1と同様であるので、その 10 説明を省略する。また、この実施の形態2では、実施の形態1に切り分 け情報生成プログラム36を追加して切り分け情報を自動生成するよう にしたが、他の実施の形態に切り分け情報生成プログラム36を追加し て切り分け情報を自動生成することも勿論可能である。

15 以上のように、上記実施の形態2によれば、切り分け情報生成プログラム36に従って、コンピュータ1Aが、システムの仕様に基づいて切り分け情報を生成する。これにより、システム開発者が熟練者でなくても適切な切り分け情報を生成することができる。

また、上記実施の形態 2 によれば、切り分け情報生成プログラム 3 6 20 に従って、コンピュータ 1 Aが、システムにおいて実行形式モジュールが記憶されるメモリの容量、およびシステムにおいて回路仕様に基づく回路が実行されるゲートアレイのゲート数に基づいて、あるいは、メモリの容量およびゲート数とともに、システムにおいて使用される C P U コアの種類、システムにおいて使用される D S P の機能、使用可能なハードウェアマクロおよび使用可能なソフトウェアマクロの少なくとも 1 つに基づいて、切り分け情報を生成する。これにより、システムの仕様

におけるこれらのパラメータに基づいて切り分け情報を生成することで、 より適切な切り分け情報を生成することができる。

実施の形態3.

20

5 本発明の実施の形態3に係るシステム開発支援装置は、実施の形態1 に係るシステム開発支援装置のシステム開発支援プログラム21に、検 証プログラム35による検証結果に応じて、切り分け情報などを変更し て検証結果を最適化する最適化プログラム51を追加したものである。

第5図は、本発明の実施の形態3に係るシステム開発支援装置の構成 10 を示すプロック図である。第5図において、システム開発支援プログラ ム21Bは、実施の形態1のシステム開発支援プログラム21に、検証 プログラム35による検証結果に応じて、切り分け情報などを変更して 検証結果を最適化する最適化プログラム51を追加したものである。

なお、この最適化プログラム51は、検証プログラム35による検証 15 結果に応じて、切り分け情報を変更する切り分け情報変更手段としてコ ンピュータ1Bを機能させるためのプログラムである。

また、この最適化プログラム51は、検証プログラム35による検証結果に応じて、ハードウェア部分とソフトウェア部分との比率を変更する切り分け情報変更手段としてコンピュータ1Bを機能させるためのプログラムである。

さらに、この最適化プログラム51は、検証プログラム35による検証結果に応じて、システムのハードウェア条件を変更する第1の条件変更手段としてコンピュータ1Bを機能させるためのプログラムである。

さらに、この最適化プログラム51は、検証プログラム35による検 25 証結果に応じて、コンパイラプログラム33によりソフトウェア部分の プログラムを実行形式モジュールに変換する際のコンパイル条件を変更 する第2の条件変更手段としてコンピュータ1Bを機能させるためのプログラムである。

さらに、この最適化プログラム 5 1 は、所定の検証結果が得られるまで、あるいは、所定の反復回数だけ、切り分け情報、ハードウェア部分のプログラムを回路仕様に変換する際のハードウェア条件、およびソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する際のコンパイル条件のうちの少なくとも1つを変更しつつ、切り分けプログラム 3 1、コンパイラプログラム 3 2、コンパイラプログラム 3 3、リンカプログラム 3 4 および検証プログラム 3 5 を繰り返し実行させる最適化手段としてコンピュータ 1 Bを機能させるためのプログラムである。

5

10

なお、第5図におけるその他の構成要素については、実施の形態1に おけるものと同様であるので、その説明を省略する。

次に、上記装置の動作について説明する。第6図は、第5図に示すシ 15 ステム開発支援装置の動作について説明するフローチャートである。

このシステム開発支援装置は、システム開発支援プログラム21Bに従って、実施の形態1と同様にして、システム全体の論理を生成し、その論理の検証を行う(ステップS1~S7)。

次に、CPU11は、最適化プログラム51を実行する。

20 まず、CPU11は、最適化プログラム51に従って、検証結果が所 定の条件を満足するか否かを判断する(ステップS41)。

この際、例えば、各種信号の遅延時間が所定の値以内であるか、動作検証した機能の結果が所望のものになったかなどが判断される。

検証結果が所定の条件を満足すると判断した場合、CPU11は、最 25 適化プログラム51に従って、システムの回路仕様の設計を終了する。

一方、検証結果が所定の条件を満足しないと判断した場合、СР U1

1は、最適化プログラム51に従って、切り分け情報、ハードウェアの コンパイル条件、ソフトウェアのコンパイル条件などが所定の回数だけ 変更されたか否かを判断する(ステップS42)。

このとき、所定の回数だけ、切り分け情報、ハードウェアのコンパイル条件、ソフトウェアのコンパイル条件などが変更されたと判断した場合にもCPU11は、最適化プログラム51に従って、システムの回路仕様の自動設計を終了する。

5

10

15

20

25

れば得られる。

一方、所定の回数だけ、まだ切り分け情報、ハードウェアのコンパイル条件、ソフトウェアのコンパイル条件などが変更されていないと判断した場合には、CPU11は、最適化プログラム51に従って、切り分け情報、ハードウェアのコンパイル条件、およびソフトウェアのコンパイル条件のうちの少なくとも1つを変更する(ステップS43~S48)。

まず、CPU11は、最適化プログラム51に従って、検証結果に基づいて、切り分け情報を変更するか否かを判断し(ステップS43)、必要に応じて切り分け情報を変更する(ステップS44)。

例えば、検証の結果、あるソフトウェア部分のルーチンまたは機能プロックの処理速度が遅いためにシステムが動作不良となった場合には、ゲートアレイのゲート数に余裕があれば、そのルーチンまたは機能プロックはハードウェア部分に変更される。また、その場合に、ゲートアレイのゲート数に余裕がないときには、ハードウェア部分のルーチンまたは機能プロックのうちソフトウェア部分へ変更可能なものがソフトウェア部分へ変更されるとともに、その動作不良の原因になっているソフトウェア部分のルーチンまたは機能プロックがハードウェア部分に変更される。なお、ゲートアレイの残余ゲート数は、実装可能ゲート数から、コンパイル後の現時点でのハードウェア部分に対するゲート数を減算す

また、例えば、コンパイル後の現時点でのハードウェア部分に対する ゲート数が実装可能ゲート数を超えている場合には、いずれかのハード ウェア部分のルーチンまたは機能ブロックがソフトウェア部分に変更さ れる。この際、ソフトウェア部分に変更するルーチンまたは機能ブロッ クの選択は、システム開発者が行ってもよいし、そのルーチンまたは機 能ブロックに対するゲート数などに応じて自動的に最適化プログラム 5 1に従って自動的に行われるようにしてもよい。

このように、この場合、CPU11は、最適化プログラム51に従って、検証結果に応じて、ハードウェア部分とソフトウェア部分との比率を変更する。

10

次に、CPU11は、最適化プログラム51に従って、検証結果に基づいて、ハードウェア部分のコンパイル条件、すなわちハードウェア条件を変更するか否かを判断し(ステップS45)、必要に応じてハードウェア部分のコンパイル条件を変更する(ステップS46)。

15 例えば、ハードウェア部分からソフトウェア部分への信号の入出力タイミングが合っていないことにより、ソフトウェア部分に動作不良が発生している場合には、信号を遅延させたりして、ハードウェア部分からソフトウェア部分への信号の入出力タイミングが変更される。

次に、CPU11は、最適化プログラム51に従って、検証結果に基 20 づいて、ソフトウェア部分のコンパイル条件を変更するか否かを判断し (ステップS47)、必要に応じてソフトウェア部分のコンパイル条件を 変更する(ステップS48)。

例えば、検証結果に応じて、システムにおいて使用されるCPUコア の種類が変更される。ソフトウェア部分のうちの大部分のルーチンまた は機能プロックの動作が遅い場合には、CPUコアが処理速度の高いも のに変更される。この際、実装可能なCPUコアの種類および性能を予 め列挙しておく。そして、それらの中から、最適化プログラム51に従ってCPUコアが適宜選択される。

また、例えば、検証結果に応じて、コンパイル時の最適化オプションが変更される。最適化オプションとしては、サイズ重視のオプション、 速度重視のオプションなどがある。

5

15

このように切り分け情報、ハードウェア条件、およびソフトウェアの コンパイル条件のうちの少なくとも1つが変更される。

なお、切り分け情報、ハードウェア条件、およびソフトウェアのコンパイル条件のいずれを変更するかは、反復回数などに応じて決定するようにしてもよい。すなわち、例えば、まず最初の所定回においては、ハードウェア条件およびソフトウェアのコンパイル条件のみを変更し、その後、切り分け情報のみを変更したりしてもよい。

このようにして、切り分け情報、ハードウェア条件、およびソフトウェアのコンパイル条件のうちの少なくとも1つが変更された後、再度、 論理仕様を記述したプログラムに対して切り分け処理が行われ、切り分けられたハードウェア部分およびソフトウェア部分がそれぞれ処理され、システム全体の論理が生成される。

そして、ステップS 4 1 で検証結果が所定の条件を満足すると判断されるか、あるいは、ステップS 4 2 でこの反復処理の回数が所定の回数 20 に達したと判断されるまで、この処理が反復して行われる。

次に、実施の形態3のシステム開発支援装置を使用した場合のシステムの開発の手順について説明する。実施の形態3のシステム開発支援装置を使用した場合のシステムの開発の手順は、実施の形態1の場合(第3回)と同様になる。ただし、実施の形態3では、最適化処理を行うことで、システム開発者による切り分け情報の設定/変更の頻度は減少す

る。

また、例えば、切り分け情報、コンパイル条件などの変更を、最初の 所定の回数だけ、システム開発者による手作業で行い、その後、上述の ような最適化プログラム51による自動で行うようにしてもよい。

また、切り分け情報、コンパイル条件などの変更を、検出結果におけるエラーの数が所定の数以下に減少するまでシステム開発者による手作業で行い、その後、上述のような最適化プログラム51による自動で行うようにしてもよい。

このようにして、効率的にシステムを開発することができる。

10

15

5

以上のように、上記実施の形態3によれば、最適化プログラム51に従って、コンピュータ1Bは、検証プログラム35による検証結果に応じて、所定の検証結果が得られるまで、あるいは、所定の反復回数だけ、切り分け情報、ハードウェアの条件、およびソフトウェアのコンパイル条件のうちの少なくとも1つを変更しつつ、目標プログラムに基づくシステムの論理全体の生成を反復する。これにより、システム開発者による切り分け情報の設定/変更の頻度が減少し、特に希少な熟練者の作業量を低減することができるとともに、システムの開発に要する時間をより短くすることができる。

20

25

さらに、上記実施の形態3によれば、最適化プログラム51に従って、 コンピュータ1Bは、検証プログラム35による検証結果に応じて、切り分け情報を変更する。これにより、システム開発者による切り分け情報の設定/変更の頻度が減少し、特に希少な熟練者の作業量を低減することができるとともに、システムの開発に要する時間をより短くすることができる。 さらに、上記実施の形態3によれば、最適化プログラム51に従って、 コンピュータ1Bは、検証プログラム35による検証結果に応じて、ハ ードウェア部分とソフトウェア部分との比率を変更する。これにより、 システムのハードウェア条件(メモリ容量やゲート数など)を特に変更 せずに、そのハードウェア条件に合致した回路が設計される。

さらに、上記実施の形態3によれば、最適化プログラム51に従って、 コンピュータ1Bは、検証プログラム35による検証結果に応じて、ハ 10 ードウェア部分のコンパイル時に参照されるハードウェア条件を変更す る。これにより、システム開発者によるハードウェア条件の変更頻度が 減少し、特に希少な熟練者の作業量を低減することができるとともに、 システムの開発に要する時間をより短くすることができる。

- 15 また、この際、コンピュータ1Bは、検証結果に応じて、例えば、ハードウェア部分とソフトウェア部分との間の信号の入出力タイミングを変更する。これにより、ハードウェア部分とソフトウェア部分との間における信号伝達に起因する動作不良を回避することができる。
- 20 さらに、上記実施の形態3によれば、最適化プログラム51に従って、コンピュータ1Bは、検証プログラム35による検証結果に応じて、ソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する際のコンパイル条件を変更する。これにより、システム開発者によるソフトウェアのコンパイル条件の変更頻度が減少し、特に希少な熟練者の作業量を低減することができるとともに、システムの開発に要する時間をより短くすることができる。

また、この際、コンピュータ1Bは、検証結果に応じて、システムにおいて使用されるCPUコアの種類を変更する。これにより、ソフトウェア部分全体の動作速度を調節することができる。

5

10

なお、上記実施の形態1~3においては、目標プログラムに切り分け情報を明示的に記述せずに、切り分け情報を切り分けプログラム31に供給するようにしているが、目標プログラムに切り分け情報を明示的に記述し、その切り分け情報に基づいて切り分けプログラム31が、切り分け処理を行うようにしてもよい。

また、高級言語としては、C言語の他、C++といったC言語から派生した言語や、C言語とは全く異なるプログラミング言語を使用するようにしても勿論よい。

さらに、上記実施の形態 1 ~ 3 では、一例として、開発されるシステ 15 ムが I C チップとして実装される場合について述べたが、 I C チップを 含む回路基板として実装されるシステムの設計にも適用することができ る。

## 20 産業上の利用可能性

本発明によれば、ハードウェア部分とソフトウェア部分とが混在するシステムの完成までの時間の短縮を可能にするためのシステム開発支援 装置、システム開発支援方法、およびコンピュータ読み取り可能な記録 媒体を得ることができる。

## 請求の範囲

5 1. プログラムの各部をハードウェア部分およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分ける切り分け手段と、

上記切り分け手段により切り分けられた上記ハードウェア部分のプロ 10 グラムおよび上記ソフトウェア部分のプログラムを記憶する記憶手段と、

上記記憶手段に記憶された上記ハードウェア部分のプログラムを回路 仕様に変換する第1の変換手段と、

上記記憶手段に記憶された上記ソフトウェア部分のプログラムを実行 形式モジュールに変換する第2の変換手段と、

15 を備えることを特徴とするシステム開発支援装置。

20

2. プログラムの各部をハードウェア部分およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分ける切り分け手段と、

上記切り分け手段により切り分けられた上記ハードウェア部分のプログラムおよび上記ソフトウェア部分のプログラムを記憶する記憶手段と、

上記記憶手段に記憶された上記ハードウェア部分のプログラムを回路 仕様に変換する第1の変換手段と、

25 上記記憶手段に記憶された上記ソフトウェア部分のプログラムを実行 形式モジュールに変換する第2の変換手段と、 を備え、

上記切り分け手段は、上記切り分け情報に基づいて、上記単一の高級 言語で記述されているプログラムの機能ブロックごとに、ハードウェア として実装する部分であるか、ソフトウェアとして実装する部分である かを決定すること、

を特徴とするシステム開発支援装置。

- 3. 前記システムの仕様に基づいて前記切り分け情報を生成する切り分け情報生成手段を備えることを特徴とする請求の範囲第1項記載のシス 10 テム開発支援装置。
- 4. 前記システムにおいて前記実行形式モジュールが記憶されるメモリの容量、および前記システムにおいて前記回路仕様に基づく回路が実行されるゲートアレイのゲート数に基づいて、あるいは、上記メモリの容量および上記ゲート数とともに、前記システムにおいて使用されるCPUコアの種類、前記システムにおいて使用されるDSPの機能、使用可能なハードウェアマクロおよび使用可能なソフトウェアマクロの少なくとも1つに基づいて、前記切り分け情報を生成する切り分け情報生成手段を備えることを特徴とする請求の範囲第1項記載のシステム開発支援数置。
- 5. 前記第1の変換手段により変換された回路仕様に基づく回路、および前記第2の変換手段により変換された実行形式モジュールの動作を検証する検証手段を備えることを特徴とする請求の範囲第1項記載のシス 25 テム開発支援装置。

- 6. 前記検証手段による検証結果に応じて、前記切り分け情報を変更する切り分け情報変更手段を備えることを特徴とする請求の範囲第5項記載のシステム開発支援装置。
- 5 7. 前記検証手段による検証結果に応じて、ハードウェア部分とソフトウェア部分との比率を変更する切り分け情報変更手段を備えることを特徴とする請求の範囲第5項記載のシステム開発支援装置。
- 8. 前記検証手段による検証結果に応じて、前記第1の変換手段が前記 10 ハードウェア部分を回路仕様に変換する際に参照するハードウェア条件 を変更する第1の条件変更手段を備えることを特徴とする請求の範囲第 5項記載のシステム開発支援装置。
- 9. 前記検証手段による検証結果に応じて、前記第1の変換手段が前記 15 ハードウェア部分を回路仕様に変換する際に参照するハードウェア条件 を変更する第1の条件変更手段を備え、

上記第1の条件変更手段は、前記検証手段による検証結果に応じて、 ハードウェア部分とソフトウェア部分との間の信号の入出カタイミング を変更すること、

20 を特徴とする請求の範囲第5項記載のシステム開発支援装置。

25

10.前記検証手段による検証結果に応じて、前記第2の変換手段が前記ソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する際のコンパイル条件を変更する第2の条件変更手段を備えることを特徴とする請求の範囲第5項記載のシステム開発支援装置。

11. 前記検証手段による検証結果に応じて、前記第2の変換手段が前記ソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する際のコンパイル条件を変更する第2の条件変更手段を備え、

上記第2の条件変更手段は、前記検証手段による検証結果に応じて、 5 前記システムにおいて使用されるCPUコアの種類を変更すること、 を特徴とする請求の範囲第5項記載のシステム開発支援装置。

12. 所定の検証結果が得られるまで、あるいは、所定の反復回数だけ、前記切り分け情報、前記第1の変換手段が前記ハードウェア部分のプログラムを回路仕様に変換する際のハードウェアの条件、および前記第2の変換手段が前記ソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する際のコンパイル条件のうちの少なくとも1つを変更しつつ、前記切り分け手段、前記第1の変換手段、前記第2の変換手段および前記検証手段を繰り返し動作させる最適化手段を備えることを特徴とする請求の範囲第5項記載のシステム開発支援装置。

10

15

20

25

13. プログラムの各部をハードウェア部分およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分けるステップと、

上記ハードウェア部分のプログラムを回路仕様に変換するステップと、 上記ソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する ステップと、

を備えることを特徴とするシステム開発支援方法。

14. プログラムの各部をハードウェア部分およびソフトウェア部分の

いずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分け、そのハードウェア部分のプログラムおよびそのソフトウェア部分のプログラムを記憶手段に記憶させる切り分け手段、

上記記憶手段に記憶された上記ハードウェア部分のプログラムを回路 仕様に変換する第1の変換手段、並びに、

上記記憶手段に記憶された上記ソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する第2の変換手段、

としてコンピュータを機能させるためのシステム開発支援プログラム 10 を記録したコンピュータ読み取り可能な記録媒体。

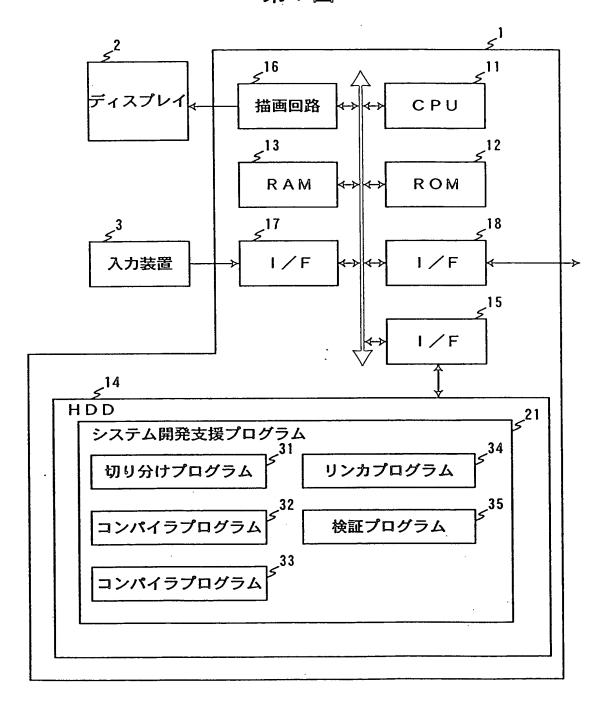
15. プログラムの各部をハードウェア部分およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分け、そのハードウェア部分のプログラムおよびそのソフトウェア部分のプログラムを記憶手段に記憶させる切り分け手段としてコンピュータを機能させるための切り分けプログラムを記録したコンピュータ読み取り可能な記録媒体。

5

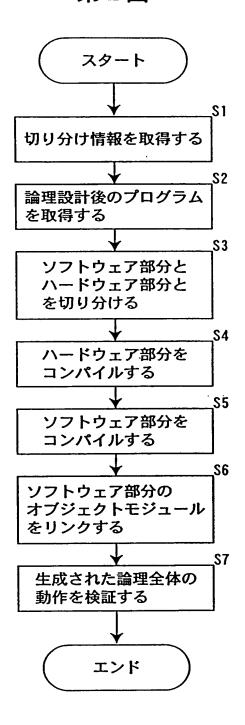
#### 要 約 書

5 切り分け手段は、プログラムの各部をハードウェア部分およびソフトウェア部分のいずれかに指定する切り分け情報に基づいて、システムの論理仕様が単一の高級言語で記述されているプログラムをハードウェア部分とソフトウェア部分とに切り分ける。記憶手段は、切り分け手段により切り分けられたハードウェア部分のプログラムおよびソフトウェア部分のプログラムを記憶する。第1の変換手段は、記憶手段に記憶されたハードウェア部分のプログラムを回路仕様に変換する。第2の変換手段は、記憶手段に記憶されたソフトウェア部分のプログラムを実行形式モジュールに変換する。

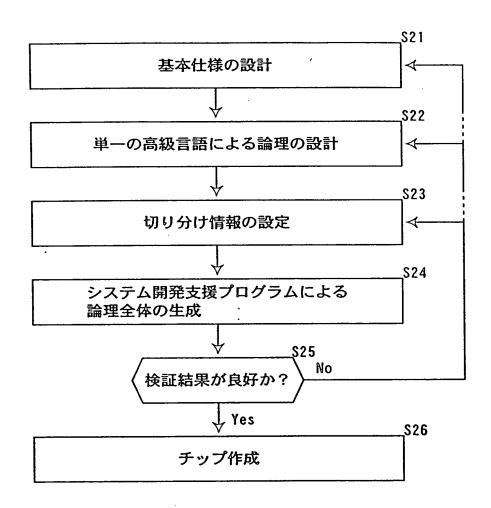
第1図



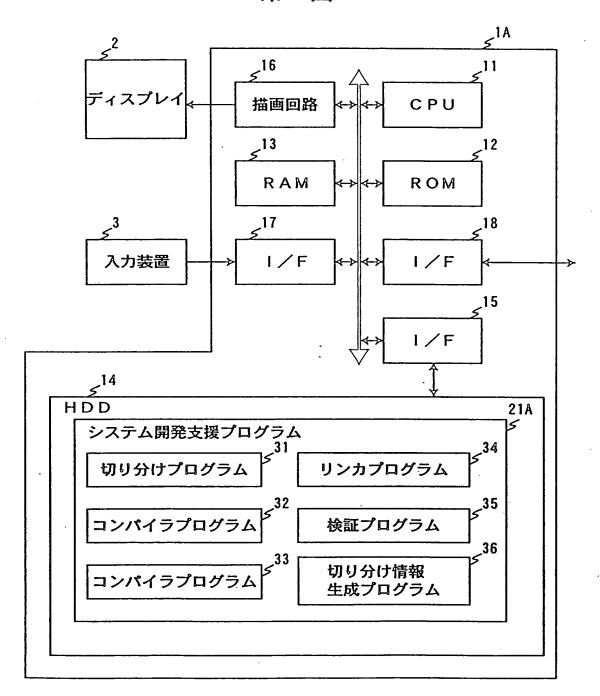
第2図



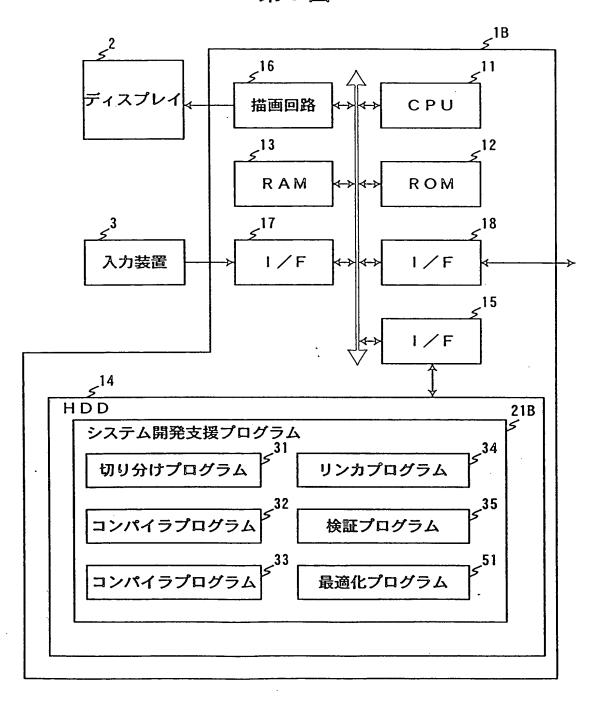
第3図



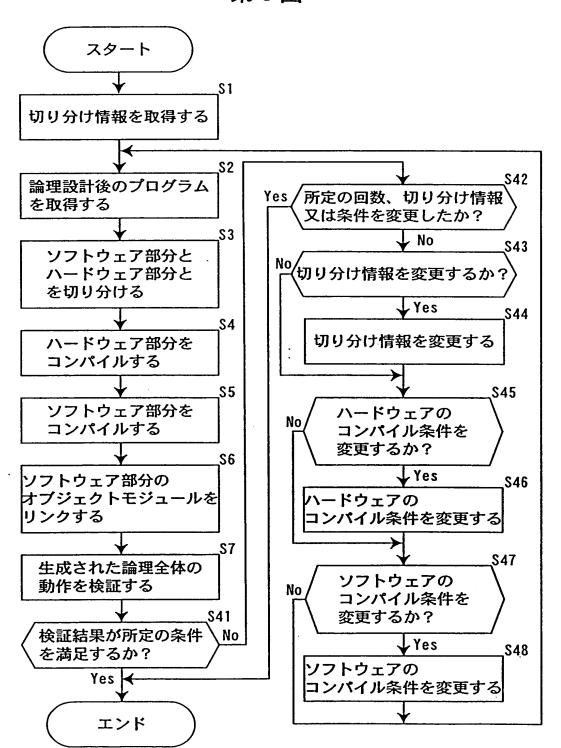
第4図



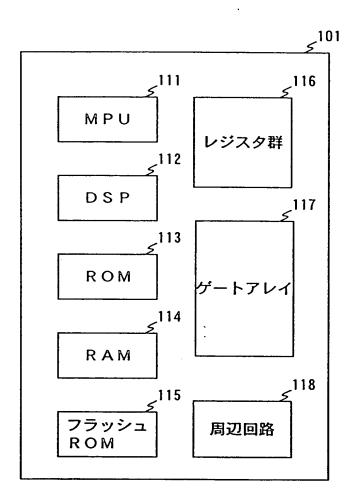
第5図



第6図



第7図



第8図

